

De l'hydrodynamique d'Euler à la gravitation d'Einstein via le transport optimal de Monge

Yann Brenier, CNRS,
LMO, Orsay, Université Paris-Saclay
en association avec l'équipe CNRS-INRIA "MOKAPLAN".

COLLOQUIUM NANTES 14 Octobre 2021

L'hydrodynamique d'Euler

En 1757, Euler décrit les fluides de façon décisive comme une "théorie de champs", au travers d'un ensemble cohérent et complet d'EDP:

L'hydrodynamique d'Euler

En 1757, Euler décrit les fluides de façon décisive comme une "théorie de champs", au travers d'un ensemble cohérent et complet d'EDP:

$$\partial_t \rho + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v}) = 0, \quad \partial_t (\rho \mathbf{v}) + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v} \otimes \mathbf{v}) + \nabla (p(\rho)) = 0.$$

L'hydrodynamique d'Euler

En 1757, Euler décrit les fluides de façon décisive comme une "théorie de champs", au travers d'un ensemble cohérent et complet d'EDP:

$$\partial_t \rho + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v}) = 0, \quad \partial_t (\rho \mathbf{v}) + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v} \otimes \mathbf{v}) + \nabla (p(\rho)) = 0.$$

On a là le prototype des théories de champs de la Physique (Maxwell, Einstein, Schrödinger, Dirac)...

L'hydrodynamique d'Euler

En 1757, Euler décrit les fluides de façon décisive comme une "théorie de champs", au travers d'un ensemble cohérent et complet d'EDP:

$$\partial_t \rho + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v}) = 0, \quad \partial_t (\rho \mathbf{v}) + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v} \otimes \mathbf{v}) + \nabla (p(\rho)) = 0.$$

On a là le prototype des théories de champs de la Physique (Maxwell, Einstein, Schrödinger, Dirac)... et les premières EDP (d'évolution, multid.) de l'histoire!



Euler 1757 : les 1ères EDP jamais écrites...

XXI. Nous n'avons donc qu'à égaler ces forces accélératrices avec les accélérations actuelles que nous venons de trouver, & nous obtiendrons les trois équations suivantes :

$$P \text{ --- } \frac{1}{q} \left(\frac{dp}{dx} \right) = \left(\frac{du}{dt} \right) + u \left(\frac{du}{dx} \right) + v \left(\frac{du}{dy} \right) + w \left(\frac{du}{dz} \right)$$

$$Q \text{ --- } \frac{1}{q} \left(\frac{dp}{dy} \right) = \left(\frac{dv}{dt} \right) + u \left(\frac{dv}{dx} \right) + v \left(\frac{dv}{dy} \right) + w \left(\frac{dv}{dz} \right)$$

$$R \text{ --- } \frac{1}{q} \left(\frac{dp}{dz} \right) = \left(\frac{dw}{dt} \right) + u \left(\frac{dw}{dx} \right) + v \left(\frac{dw}{dy} \right) + w \left(\frac{dw}{dz} \right)$$

Si nous ajoutons à ces trois équations premièrement celle, que nous a fournie la considération de la continuité du fluide :

Euler 1757 : les 1ères EDP jamais écrites...

XXI. Nous n'avons donc qu'à égaler ces forces accélératrices avec les accélérations actuelles que nous venons de trouver, & nous obtiendrons les trois équations suivantes :

$$P \text{ --- } \frac{1}{q} \left(\frac{dp}{dx} \right) = \left(\frac{du}{dt} \right) + u \left(\frac{du}{dx} \right) + v \left(\frac{du}{dy} \right) + w \left(\frac{du}{dz} \right)$$

$$Q \text{ --- } \frac{1}{q} \left(\frac{dp}{dy} \right) = \left(\frac{dv}{dt} \right) + u \left(\frac{dv}{dx} \right) + v \left(\frac{dv}{dy} \right) + w \left(\frac{dv}{dz} \right)$$

$$R \text{ --- } \frac{1}{q} \left(\frac{dp}{dz} \right) = \left(\frac{dw}{dt} \right) + u \left(\frac{dw}{dx} \right) + v \left(\frac{dw}{dy} \right) + w \left(\frac{dw}{dz} \right)$$

Si nous ajoutons à ces trois équations premièrement celle, que nous a fournie la considération de la continuité du fluide :

...au moins en style moderne.

$$\left(\frac{dq}{dt}\right) + \left(\frac{d.qu}{dx}\right) + \left(\frac{d.qv}{dy}\right) + \left(\frac{d.qw}{dz}\right) = 0.$$

Si le fluide n'étoit pas compressible, la densité q seroit la même en Z , & en Z' , & pour ce cas on auroit cette équation :

$$\left(\frac{du}{dx}\right) + \left(\frac{dv}{dy}\right) + \left(\frac{dw}{dz}\right) = 0.$$

qui est aussi celle sur laquelle j'ai établi mon Mémoire latin allégué ci-dessus.

tombent dans la surface même. Or nous voyons par là suffisamment, combien nous sommes encore éloignés de la connoissance complete du mouvement des fluides, & que ce que je viens d'expliquer, n'en contient qu'un foible commencement. Cependant tout ce que la Théorie des fluides renferme, est contenu dans les deux équations rapportées cy-dessus (§. XXXIV.), de sorte que ce ne sont pas les principes de Méchanique qui nous manquent dans la poursuite de ces recherches, mais uniquement l'Analyse, qui n'est pas encore assez cultivée, pour ce dessein : & partant on voit clairement, quelles découvertes nous restent encore à faire dans cette Science, avant que nous puissions arriver à une Théorie plus parfaite du mouvement des fluides.

Conclusion d'Euler, toujours d'actualité après 264 ans



$$\left(\frac{dq}{dt}\right) + \left(\frac{d.qv}{dx}\right) + \left(\frac{d.qv}{dy}\right) + \left(\frac{d.gw}{dz}\right) = 0;$$

& ensuite celle que donne le rapport entre l'élasticité p , la densité q , & l'autre qualité r , qui influë sur l'élasticité p , outre la densité q , nous aurons cinq équations qui renferment toute la Théorie du mouvement des fluides.

XXII. De quelque nature que soient les forces P , Q , R , pourvu qu'elles soient réelles, il faut remarquer que $P dx + Q dy + R dz$ est toujours un différentiel réel d'une certaine quantité finie & déterminée, en supposant les trois coordonnées x , y , & z , variables; de sorte qu'il y aura toujours :

$$\left(\frac{dP}{dy}\right) = \left(\frac{dQ}{dx}\right); \left(\frac{dP}{dz}\right) = \left(\frac{dR}{dx}\right); \left(\frac{dQ}{dz}\right) = \left(\frac{dR}{dy}\right),$$

& si nous posons cette quantité finie = S , en sorte qu'il y ait :

$$dS = P dx + Q dy + R dz$$

en supposant le tems t constant, en cas que les forces P , Q , R , changent aussi avec le tems aux mêmes endroits; cette quantité S exprime ce que je nomme l'effort des forces sollicitantes, & qui est la somme des intégrales de chaque force multipliée par l'élément de sa direction, ou par le petit espace, par lequel elle traineroit un corps qui obéiroit à son action. Cette idée de l'effort est de la dernière importance dans toute la Théorie, tant de l'équilibre que du mouvement, ayant fait voir, que la somme de tous les efforts est toujours un *maximum* ou *minimum*. Cette belle propriété convient admirablement avec le beau principe de la moindre action; dont nous devons la découverte à notre Illustre Président, M. de *Maupertuis*.

Le principe de moindre action

"La moindre action" pour les équations d'Euler

On cherche les points critiques

$$(t, x) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^d \rightarrow (\rho, v)(t, x) \in \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^d,$$

$$\text{de } \int \left(\frac{\rho |v|^2}{2} - \Phi(\rho) \right) dx dt \quad (\text{avec } r\Phi''(r) = p'(r))$$

"La moindre action" pour les équations d'Euler

On cherche les points critiques

$$(t, x) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^d \rightarrow (\rho, v)(t, x) \in \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^d,$$

$$\text{de } \int \left(\frac{\rho |v|^2}{2} - \Phi(\rho) \right) dx dt \quad (\text{avec } r\Phi''(r) = p'(r))$$

soumis à l'équation de "continuité" $\partial_t \rho + \nabla \cdot (\rho v) = 0$.

"La moindre action" pour les équations d'Euler

On cherche les points critiques

$$(t, \mathbf{x}) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^d \rightarrow (\rho, \mathbf{v})(t, \mathbf{x}) \in \mathbb{R}_+ \times \mathbb{R}^d,$$

$$\text{de } \int \left(\frac{\rho |\mathbf{v}|^2}{2} - \Phi(\rho) \right) dx dt \quad (\text{avec } r\Phi''(r) = p'(r))$$

soumis à l'équation de "continuité" $\partial_t \rho + \nabla \cdot (\rho \mathbf{v}) = 0$.

N.B. Le problème de Cauchy (quand (ρ, \mathbf{v}) est donnée à $t = 0$) est bien posé si

$p'(r) \geq 0$, i.e. Φ convexe, par exemple $p(r) = c^2 r$, $\Phi(r) = c^2 r(\log r - 1)$.

Le cas sans pression et le problème de Monge

Dans le cas limite $p = 0$, on obtient

$$\text{crit} \left(\int \frac{\rho |v|^2}{2} dx dt \right), \quad \text{s.t.} \quad \partial_t \rho + \nabla \cdot (\rho v) = 0.$$

Le cas sans pression et le problème de Monge

Dans le cas limite $p = 0$, on obtient

$$\text{crit} \left(\int \frac{\rho |v|^2}{2} dx dt \right), \quad \text{s.t.} \quad \partial_t \rho + \nabla \cdot (\rho v) = 0.$$

Ainsi, on trouve une fonctionnelle **convexe** avec contrainte **linéaire** en les variables $(\rho, m = \rho v)$.

Il est donc sensé de **minimiser** sur $t \in [0, 1]$, avec ρ prescrit en $t = 0$ et $t = 1$.

Le cas sans pression et le problème de Monge

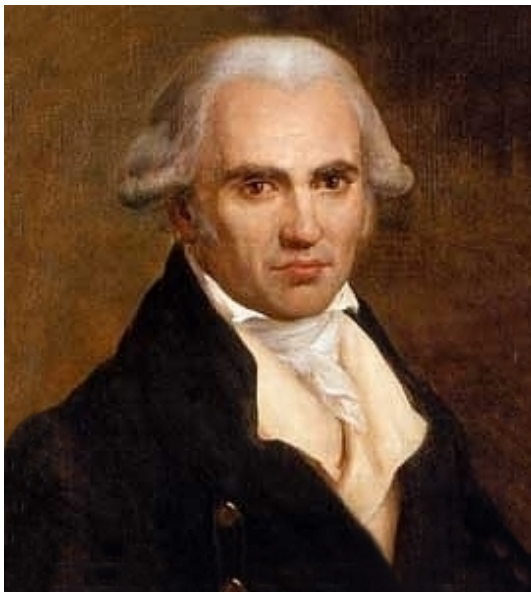
Dans le cas limite $p = 0$, on obtient

$$\text{crit} \left(\int \frac{\rho |v|^2}{2} dx dt \right), \quad \text{s.t.} \quad \partial_t \rho + \nabla \cdot (\rho v) = 0.$$

Ainsi, on trouve une fonctionnelle **convexe** avec contrainte **linéaire** en les variables $(\rho, m = \rho v)$.

Il est donc sensé de **minimiser** sur $t \in [0, 1]$, avec ρ prescrit en $t = 0$ et $t = 1$. Cela devient très différent du problème de Cauchy et correspond en fait au problème de transport optimal de Monge.

(Mémoire sur les déblais et les remblais, 1780, cf. livres de Villani et Santambrogio.)



Le problème de Monge (quadratique)

$$\text{Monge}_2(\rho_0, \rho_1)^2 = \inf \int_{\mathbb{R}^d} |T(x) - x|^2 \rho_0(x) dx,$$

pour toute application de Borel T donnant de $\rho_0(x)dx$ l'image $\rho_1(y)dy$ par $y = T(x)$.

Le problème de Monge (quadratique)

$$\text{Monge}_2(\rho_0, \rho_1)^2 = \inf \int_{\mathbb{R}^d} |T(x) - x|^2 \rho_0(x) dx,$$

pour toute application de Borel T donnant de $\rho_0(x)dx$ l'image $\rho_1(y)dy$ par $y = T(x)$.

On peut alors prouver

$$\text{Monge}_2(\rho_0, \rho_1)^2 = \inf \int_0^1 dt \int_{\mathbb{R}^d} \rho(t, x) |v(t, x)|^2 dx,$$

sous contrainte $\partial_t \rho + \nabla \cdot (\rho v) = 0$, $\rho(0, \cdot) = \rho_0$ $\rho(1, \cdot) = \rho_1$.

(J.-D. Benamou, Y.B. 2000, F. Otto 2001, L. Ambrosio-N. Gigli-G. Savaré 2005.)

N.B. Les équations d'optimalité sont: $v = \nabla \phi$, $\partial_t v + \nabla(|v|^2/2) = 0$.

Formulation "hydro" de la RG dans le vide

Trouver une paire $(C, V)(x, \xi)$ de champs de matrices réelles 4×4 sur l'espace des phases $(x, \xi) \in \mathbb{R}^8$

critique pour $\int \text{trace}(C(x, \xi) V^2(x, \xi)) dx d\xi$

Formulation "hydro" de la RG dans le vide

Trouver une paire $(C, V)(x, \xi)$ de champs de matrices réelles 4×4 sur l'espace des phases $(x, \xi) \in \mathbb{R}^8$

critique pour $\int \text{trace}(C(x, \xi) V^2(x, \xi)) dx d\xi$

et soumise à l'équation de "continuité" généralisée

$$\partial_{x^j} C_k^j + \partial_{\xi^j} (CV + VC)_k^j = 0$$

Formulation "hydro" de la RG dans le vide

Trouver une paire $(C, V)(x, \xi)$ de champs de matrices réelles 4×4 sur l'espace des phases $(x, \xi) \in \mathbb{R}^8$

critique pour $\int \text{trace}(C(x, \xi)V^2(x, \xi)) dx d\xi$

et soumise à l'équation de "continuité" généralisée

$$\partial_{xj} C_k^j + \partial_{\xi j} (CV + VC)_k^j = 0$$

ainsi qu'aux symétries $\partial_{\xi i} V_j^k = \partial_{\xi j} V_i^k$,

$$\partial_{\xi m} C_\gamma^\gamma \delta_k^j - 3\partial_{\xi m} C_k^j = \partial_{\xi k} C_\gamma^\gamma \delta_m^j - 3\partial_{\xi k} C_m^j.$$

cf. Y.B. 2021, <https://hal.archives-ouvertes.fr/hal-03311171>.

Théorème: Soit (g, Γ) une solution lisse de la RG dans le vide. Posons

$$V_k^j(x, \xi) = -\Gamma_{k\gamma}^j(x) \xi^\gamma,$$

$$C_k^j(x, \xi) = \partial_{\xi^k} A^j(x, \xi) - \partial_{\xi^q} A^q(x, \xi) \delta_k^j,$$

$$A^j(x, \xi) = \xi^j \det g(x) \cos\left(\frac{g_{\alpha\beta}(x) \xi^\alpha \xi^\beta}{2}\right).$$

Alors (C, V) obéit à la formulation "hydrodynamique".

à paraître aux CRAS, <https://hal.archives-ouvertes.fr/hal-03311171>.



Quelques ingrédients de la preuve

Idée clef: voir V comme la collection de 4 champs de vecteurs, linéaires en ξ : $V_k^j(x, \xi) = -\Gamma_{k\gamma}^j(x)\xi^\gamma$,

Quelques ingrédients de la preuve

Idée clef: voir V comme la collection de 4 champs de vecteurs, linéaires en ξ : $V_k^j(\mathbf{x}, \xi) = -\Gamma_{k\gamma}^j(\mathbf{x})\xi^\gamma$, de sorte que les courbures de Riemann et Ricci s'écrivent comme commutateurs:

$$R_{jkm}^n(\mathbf{x})\xi^m = \left((\partial_{x^k} + V_k^\gamma \partial_{\xi^\gamma}) V_j^n - (\partial_{x^j} + V_j^\gamma \partial_{\xi^\gamma}) V_k^n \right) (\mathbf{x}, \xi)$$

Quelques ingrédients de la preuve

Idée clef: voir V comme la collection de 4 champs de vecteurs, linéaires en ξ : $V_k^j(\mathbf{x}, \xi) = -\Gamma_{k\gamma}^j(\mathbf{x})\xi^\gamma$, de sorte que les courbures de Riemann et Ricci s'écrivent comme commutateurs:

$$\begin{aligned} R_{jkm}^n(\mathbf{x})\xi^m &= \left((\partial_{x^k} + V_k^\gamma \partial_{\xi^\gamma}) V_j^n - (\partial_{x^j} + V_j^\gamma \partial_{\xi^\gamma}) V_k^n \right) (\mathbf{x}, \xi) \\ &= \partial_{x^k} V_j^n + \partial_{\xi^j} (V_k^\gamma V_\gamma^n) - \partial_{x^j} V_k^n - \partial_{\xi^k} (V_i^\gamma V_\gamma^n), \end{aligned}$$

Quelques ingrédients de la preuve

Idée clef: voir V comme la collection de 4 champs de vecteurs, linéaires en ξ : $V_k^j(x, \xi) = -\Gamma_{k\gamma}^j(x)\xi^\gamma$, de sorte que les courbures de Riemann et Ricci s'écrivent comme commutateurs:

$$R_{jkm}^n(x)\xi^m = \left((\partial_{x^k} + V_k^\gamma \partial_{\xi^\gamma}) V_j^n - (\partial_{x^j} + V_j^\gamma \partial_{\xi^\gamma}) V_k^n \right) (x, \xi)$$

$$= \partial_{x^k} V_j^n + \partial_{\xi^j} (V_k^\gamma V_\gamma^n) - \partial_{x^j} V_k^n - \partial_{\xi^k} (V_i^\gamma V_\gamma^n),$$

$$R_{km}(x)\xi^m = \partial_{x^k} V_j^j + \partial_{\xi^j} (V_k^\gamma V_\gamma^j) - \partial_{x^j} V_k^j - \partial_{\xi^k} (V_j^\gamma V_\gamma^j).$$

La nullité de la courbure de Ricci s'écrit donc

$$\partial_{x^k} V_j^j + \partial_{\xi^j} (V_k^\gamma V_\gamma^j) - \partial_{x^j} V_k^j - \partial_{\xi^k} (V_j^\gamma V_\gamma^j) = 0$$

qui joue le rôle de l'équation $\partial_t v + \nabla(|v|^2/2) = 0$ du problème de Monge. On établit alors le dictionnaire

La nullité de la courbure de Ricci s'écrit donc

$$\partial_{x^k} V_j^j + \partial_{\xi^j} (V_k^\gamma V_\gamma^j) - \partial_{x^j} V_k^j - \partial_{\xi^k} (V_j^\gamma V_\gamma^j) = 0$$

qui joue le rôle de l'équation $\partial_t v + \nabla(|v|^2/2) = 0$ du problème de Monge. On établit alors le dictionnaire

$$C_k^j(x, \xi) \quad \Leftarrow \quad \rho(t, x)$$

La nullité de la courbure de Ricci s'écrit donc

$$\partial_{x^k} V_j^j + \partial_{\xi^j} (V_k^\gamma V_\gamma^j) - \partial_{x^j} V_k^j - \partial_{\xi^k} (V_j^\gamma V_\gamma^j) = 0$$

qui joue le rôle de l'équation $\partial_t v + \nabla(|v|^2/2) = 0$ du problème de Monge. On établit alors le dictionnaire

$$C_k^j(x, \xi) \Leftrightarrow \rho(t, x)$$

$$\partial_{x^j} C_k^j + \partial_{\xi^j} (CV + VC)_k^j = 0 \Leftrightarrow \partial_t \rho + \nabla \cdot (\rho V) = 0,$$

La nullité de la courbure de Ricci s'écrit donc

$$\partial_{x^k} V_j^j + \partial_{\xi^j} (V_k^\gamma V_\gamma^j) - \partial_{x^j} V_k^j - \partial_{\xi^k} (V_j^\gamma V_\gamma^j) = 0$$

qui joue le rôle de l'équation $\partial_t v + \nabla(|v|^2/2) = 0$ du problème de Monge. On établit alors le dictionnaire

$$C_k^j(x, \xi) \Leftrightarrow \rho(t, x)$$

$$\partial_{x^j} C_k^j + \partial_{\xi^j} (CV + VC)_k^j = 0 \Leftrightarrow \partial_t \rho + \nabla \cdot (\rho V) = 0,$$

$$\int \text{trace}(C(x, \xi) V^2(x, \xi)) dx d\xi \Leftrightarrow \int \rho |V|^2 dx dt.$$

MERCI DE VOTRE ATTENTION!!!

Autres travaux récents liant RG et TO

A. Mondino, S. Suhr arXiv:1810.13309, 2018,
R. McCann, Camb. J. Math. 2020, fondés sur la
définition "synthétique" par TO de la courbure de Ricci
selon Lott-Sturm-Villani.

Pour notre approche, très différente, voir hal-03311171.

Connexions avec Y. B. CMP 2018, D. Vorotnikov arxiv.org/abs/1905.06059,
H. Lavenant, J. Funct. Anal. 2019.